



Becas colaboración curso 2016/2017

Fecha: 28 Junio 2016

Vicerrectorado de Investigación, Innovación y Transferencia

Subcomisión de I+D+i

Propuesta del departamento *INFORMATICA DE SISTEMAS Y COMPUTADORES*

Núm Proyecto: 2016/17/00001

Responsable

Busquets Mataix, José Vicente

E-mail

vbusque@disca.upv.es

Ext.

75758

Título proyecto

Vehículo submarino no tripulado de bajo coste para inspección oceanográfica

Valoración proyecto

4

Descripción proyecto

En colaboración con otras universidades, estamos desarrollando nuevo vehículo submarino autónomo (AUV) de bajo coste, multipropósito.

Entre su equipamiento, incorpora diferentes sistemas de navegación, sistemas inerciales (IMU), de posicionamiento por satélite (GPS), conexiones inalámbrica así como diferentes sensores para la medición de parámetros oceanográficos

La electrónica con la que está equipado además de recabar los datos de los sensores permite que el vehículo siga una ruta predeterminada entre varios puntos de forma autónoma, pudiendo corregir esta ante cualquier incidencia.

<http://www.levante-emv.com/comunitat-valenciana/2013/03/30/minisubmarino-valenciano-coste-permite-investigar-nino/985654.html>

Actividades a realizar por el alumno

Programación del módulo electrónico de control.

Puede estar basado en Arduino (lenguaje C) o en Raspberry Pi (Java o C).

Se realizará el control de los motores y los diferentes sensores.

También se realizará la programación del módulo de comunicaciones con tierra.

Hay mucho trabajo hecho y se trata de continuar y ayudar en el proyecto.

Ayudar con nuevas plataformas y sensores.

Horario

A convenir con el alumno, 3h diarias.