



Becas colaboración curso 2015/2016

Fecha: 18 Junio 2015

Vicerrectorado de Investigación, Innovación y Transferencia

Subcomisión de I+D+i

Propuesta del departamento *INGENIERIA DE SISTEMAS Y AUTOMATICA*

Núm Proyecto: 2015/42/00001

Responsable

Salt Llobregat, Julián José

E-mail

julian@isa.upv.es

Ext.

79648

Título proyecto

Control Remoto en el Campus de la UPV de un sistema inestable

Valoración proyecto

4

Descripción proyecto

Con este proyecto se intentará introducir al becario en un sistema de control basado en red incorporando técnicas de control avanzado originales del tutor que permitan realizar un control de un sistema inestable tipo péndulo invertido (equilibrio o posición de la varilla) o levitador magnético (posición del elemento que levita).

Actividades a realizar por el alumno

El alumno deberá formarse en protocolos de redes y en técnicas avanzadas de control con una intención totalmente práctica. La implementación se realizará utilizando Matlab y/o Labview.

Horario

Flexible, adaptable a la disponibilidad del alumno (15 horas semanales)